

Calculatrice interdite – Formulaires ‘‘officiels’’ autorisés.

Exercice 1 :

Déterminer les domaines de définition et calculer les dérivées des fonctions suivantes :

i) $f(x) = \sin(\ln(3x)).e^x$

ii) $g(x) = \frac{e^{7x}}{\sqrt{2-x}}$

iii) $h(x) = 5^{2x}$

Exercice 2 :

i) Déterminer $\tan\left(\frac{\pi}{6}\right)$ et $\tan\left(\frac{\pi}{4}\right)$.

ii) Résoudre : $\frac{1 + \tan x}{1 - \tan x} = \frac{\sqrt{3}}{3}$.

Exercice 3 :

Déterminer le DL à l'ordre 3 en 0 de : $f(x) = e^x \cdot \sin(x)$.

Exercice 4 :

Calculer les limites suivantes :

i) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos x}{\tan(x) \cdot \sin(3x)}$

ii) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln(1 - 4x)}{1 - e^{7x}}$

Exercice 5 :

Calculer les intégrales suivantes :

i) $I = \int_{-1}^1 \frac{\tan(x^5)}{\cos^3(x) \ln(x^4)} dx$

ii) $J = \int_0^1 (5x - 1)e^{2x} dx$

T.S.V.P.

Exercice 6 :

Soit $\{0; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ un repère orthonormé de l'espace.

Soient $A(1, -2, 1)$, $B(-1, 0, 2)$ et $C(2, -3, 2)$.

- i) Calculer $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$ et $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC}$.
- ii) Déterminer une équation du plan P passant par A, B et C.
- iii) Déterminer une équation du plan Q passant par A et orthogonal à (BC).
- iv) Déterminer une condition sur le réel a pour que $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ soient coplanaires.

Exercice 7 :

Etudier la différentiabilité des fonctions de \mathbb{R}^2 dans \mathbb{R} suivantes et exprimer leur différentielle, si elle existe :

- i) $f(x, y) = e^{(x^2+y^2)}$
- ii) $g(x, y) = x^3 - 5x \ln(y)$

Exercice 8 :

$$\text{Soit } \vec{V} : \left. \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ M(x, y, z) \mapsto \vec{V}(M) \begin{pmatrix} ye^{xy} + \frac{z}{x} + yz \\ -\cos z + xe^{xy} + xz \\ \ln x + xy + y \sin z \end{pmatrix} \end{array} \right\} \text{ , pour } x > 0.$$

- i) Montrer que \vec{V} dérive d'un potentiel scalaire f que l'on déterminera.
- ii) Calculer $\text{div}_M \vec{V}$ et $\text{rot}_M \vec{V}$.